

Előtanulmány a RAF6 szárnyszegmens Lézer Doppler Anemométer méréshez az NPL szélcsatornában

Berkó Balázs /AK4LG8/

Diplomaterv 1. /BMEGEÁTMKD1/

Benyújtva az Áramlástan Tanszéken 2011 decemberében a Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem Gépészmérnök mesterszak / Áramlástechnika szakirány képzésben

Master of Science (MSc) fokozat megszerzésére

Témavezető: Nagy László, egyetemi tanársegéd

Áramlástan Tanszék Gépészmérnöki Kar Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem

NYILATKOZAT

Név:	Berkó Balázs
Neptun kód:	AK4LG8
Egyetem:	Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem
Kar:	Gépészmérnöki Kar
Tanszék:	Áramlástan Tanszék
Mesterszak / Szakirány:	Gépészmérnöki mesterszak (MSc képzés)
	Áramlástechnika szakirány
Diplomaterv 1. feladat címe:	Előtanulmány a RAF6 szárnyszegmens Lézer Doppler
	Anemométer méréshez az NPL szélcsatornában
Beadás éve:	2011 / 2012 - I.

Alulírott, Berkó Balázs (AK4LG8), a Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem hallgatója, büntetőjogi és fegyelmi felelősségem tudatában kijelentem és sajátkezű aláírásommal igazolom, hogy a bírálatra és a védésre benyújtott Diplomaterv 1. feladat kizárólag saját munkám eredménye, konzulesem útmutatásai alapján meg nem engedett segítség nélkül magam készítettem.

A Diplomaterv 1. feladat kidolgozásakor csak a megadott forrásokat használtam fel. Minden olyan részt, melyet szó szerint vagy azonos értelemben, de átfogalmazva más forrásból átvettem, egyértelműen, a forrás megadásával megjelöltem, és a szerzői jogi szabályoknak megfelelően kezeltem (a szükséges lábjegyzet / végjegyzet hivatkozásokat, valamint az ábrák hivatkozását megfelelően helyeztem el).

Egyúttal elfogadom, hogy a Diplomaterv 1. feladatban szereplő tudományos eredményeket a konzulensem Tanszéke felhasználhatja további kutatási vagy oktatási célokra.

Budapest, 2011. december 12.

(aláírás)

TÁJÉKOZTATÓ

A mind nyomtatott, mind elektronikus formátumban benyújtott Diplomaterv 1. feladat, valamint annak hivatalos bírálata a védést követően a Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem Áramlástan Tanszék könyvtárában (H-1111 Budapest, Bertalan L. 4-6. BME "Ae" épület) érhető el.

KIVONAT

A diploma 1 téma célkitűzése az LDA-s és hődrótos mérések előkészítése volt a RAF 6 szárny szegmenshez NPL (Eiffel típusú) szélcsatornában Re=1,3E+05 Reynolds szám mellett. A szárny szélessége 2,5c (ahol c a húr hossz) és állásszöge pedig 5° . A mérés előkészületeken kívül sikerült elő méréseket is végezni, amely során felmerült problémák figyelmeztettek a mérések nehézségeire, viszont segítséget is nyújtottak a további hibák kiküszöböléséhez. A mérések kiértékelése a sebesség és rms profilra koncentrálódott.

TARTALOMJEGYZÉK

1. A mérés	i technikák és a kísérleti berendezések és beállítások	5
1.1 A m	nérési technikák alapjai	5
1.1.1	Hődrótos anemométer (HWA)	5
1.1.2	Lézer doppler velociméter (LDV)	5
1.2 A k	ísérleti berendezések és beállításaik	6
1.2.1	NPL szélcsatorna	6
1.2.2	RAF-6 szárnyszegmens	6
1.2.3	Hődrótos anemométer	6
1.2.4	Lézer doppler velociméter	7
2. Eredmé	nyek és kiértékelésük	9
2.1 Hốc	lrótos mérés érzékenységének vizsgálata	9
2.1.1	Irány érzékenység vizsgálata	9
2.1.2	Mintavételezési frekvencia	11
2.1.3	Átlagolási idő	13
2.2 Léz	er doppler velociméterrel kapott eredmények	15
2.3 Erec	lmények összevetése	15
2.3.1	Sebesség profil vizsgálata	15
2.3.2	RMS-ek vizsgálata	17
3. Irodalor	njegyzék	19
4. Mellékle	et	20
4.1 Beá	llítások méréshez és kalibráláshoz nyomástávadó és hődrótos méréshez	20
4.1.1	Nyomástávadóhoz tartozó szoftveres beállítások	20
4.1.2	1 D-s Hődrótos mérés beállításai	29
4.1.3	NPL állvány	34

1. A MÉRÉSI TECHNIKÁK, KÍSÉRLETI BERENDEZÉSEK ÉS A BEÁLLÍTÁSOK

1.1 A mérési technikák alapjai

1.1.1 Hődrótos anemométer (HWA)

A hődrótos anemometria az áramlás konvektív hőátadásán alapuló mérés technika, amit egy az áramlásba helyezett felfűtött fémszál érzékel. A hőelvonás az áramlás sebességétől függ, minél nagyobb a sebessége annál nagyobb lesz a hőelvonás.

A hőelvonást befolyásoló tényezők:

- folyadék jellemzői (sűrűsége, dinamikus viszkozitása, hő kapacitása, hővezető képessége),
- áramlási paraméterek (sebesség, hőmérséklet, nyomás, stb.),
- hődrót konfiguráció (hossz, átmérő, túlfűtési arány)

Ennél a mérésnél nagyon fontos a hődrót érzékenysége, ezért a hővezető képessége minél kisebb legyen és a hőellenállási együtthatója pedig nagy, ebből az okból lényeges a fémszál hossz és átmérő aránya is, ami legalább 200×L/D szokott lenni.

A mérés során közvetlenül a feszültséget U [V] tudjuk mérni, ebből a kalibráció segítségével megkapható a sebesség. A módszer lényege, hogy a közeg áramlása a dróttól hőt von el a hő elvonás hatására csökken a drót ellenállása, amit viszont a wheatstone-híd segítségével állandó értéken tudunk tartani és így a drót hőmérsékletét a szabályzással állandó értéken tartjuk, így az időben változó mennyiség a tényleg a feszültség lesz. [1.], [2.]

1.1.2 Lézer doppler velociméter (LDV)

Ez a méréstechnika a mérőtér egy adott pontjában a lokális sebesség mérésére használatos. A mérő berendezés az áramlásba közvetlenül nem avatkozik be, viszont mivel a sebesség detektálásához szükség van fény visszaszóró részecskékre, ezért arra ügyelnünk kell, hogy azok a lehető legjobban kövessék az áramlást.

Az LDA megfelelő működésének alapjai: fényforrástól, optikai elrendezéstől, fényvisszaszóró részecskéktől, detektortól és az elektronikus jelfeldolgozó rendszertől függ.

A működése során a lézerfényt prizmákon és lencséken keresztül két részre bontják ugyanakkora intenzitással és átmérővel. Ezek egy kis térfogatú pontban metszik egymást – ez a mérő térfogat – itt pedig az interferencia jelensége miatt egy váltakozó intenzitású csíkozott rész alakul ki. Az ezen keresztül haladó részecske a különböző intenzitású sávokból különböző intenzitású fényt szór vissza, és ezt a detektor érzékeli. A interferencia miatti csíkok közötti távolság jó definiált minden lézernél a hullámhosszából és a lézer sugarak metszési szögéből számítható a következőképpen

$$\Delta x = \frac{\lambda}{2\sin\varphi},$$

ahol a Δx a csíkok közötti távolság, λ a lézer hullámhossza, ϕ pedig a két lézer sugár által bezárt szög fele.

A detektor a visszaszórt fény jelét átalakítja frekvencia függő részecske sebességgé, amit Doppler frekvenciának is nevezünk és U/ Δx -ből kapjuk, ahol az U a részecske csíkozatra merőleges sebessége.

$$f_D = \frac{2U\sin\varphi}{\lambda}$$

A sebesség és a Doppler frekvencia közötti lineáris kapcsolat ösztönözte az LDA méréstechnikának a terjedését a hődróttal szemben, főleg mióta lehetséges a pontos mérés

magas turbulencia fok mellett is. Legnagyobb előnye talán mégis az, hogy a lézer stabil belső paraméterei miatt nem szükséges kalibrálni a berendezést. [1.], [2.]

1.2 A kísérleti berendezések és beállításaik

1.2.1 NPL szélcsatorna

Az NPL (National Physical Laboratory) szélcsatorna 500 ×500 mm-es négyzetkeresztmetszet mérőterű kis sebességű, nyitott áramú, szívott üzemű, zárt mérőterű.



1. kép - Az Áramlástan Tanszéken található NPL szélcsatorna

A beszívás egy csillapító kamrán majd ezt követően egy konfúzoron keresztül történik, a mérőteret egy diffúzor követi majd a levegőt áramoltató axiális ventilátor után az áramoltatott levegő újra eléri a laboratórium légterét. A csatorna maximális szélsebessége 15 m/s. [1.]

1.2.2 RAF-6 szárnyszegmens

Egy a Royal Air Force által kifejlesztet régi és egyszerű manapság általában ipari ventillátoroknál alkalmazott szárny szegmens képezi a vizsgálatok tárgyát. A szárny profilt egyébként még az I. Világháború előtt fejlesztették ki és ekkor még kézi megmunkálással történt a gyártásuk. A szárnyprofil azonban a mai kor számára is szolgálhat új adatokkal, mivel a kifejlesztése során elmaradott volt a mérés technika, így kevés adatot lehet arról találni, hogy milyen a szegmens körüli áramlási tér dinamikája. Minket különösen a szívott oldalon történő lamináris határréteg áramlás turbulens határréteg áramlássá fejlődése foglalkoztatott. A mérések során a szárny nyomott vízszintes oldala 5,5°-ot zárt be a vízszintessel. [3.]

1.2.3 Hődrótos anemométer

A mérés során 1D-s hődrótot használtunk, tehát az áramló levegő három sebesség komponenséből csak az "U" azaz a csatorna hossztengelyével párhuzamos sebességet tudtuk mérni.

A mérés összeállítása során a mérőtérhez csak a szélcsatorna aljától tudtam hozzá férni, ezért a hődrótot mozgató tarverz is ide került és így csak korlátozott lehetőségem volt mérni a szárny körül. A hődrótos mérések a nyomvonalban és a szárny előtt történtek a következő pozícióban -0.25c; -0.1c; 0.1c; 0.25c; 0.5c; ahol c a szárny húrhossza (200 mm), és az origó a szárny kilépő élén helyezkedik el.

A méréshez P11 jelű hődrótot használtunk 1,8-as túlfűtési aránnyal, a hidegellenállást a szabályozó berendezésen (DISA TYPE 55M01 MAIN UNIT) lehetet leolvasni, amiből a

tanszék által fejlesztett program kiszámítja a felfűtésnél használatos ellenállást. További beállítandó paraméterek, amikre a kalibrációnál is szükség van a környezeti hőmérséklet és nyomás.



2. kép - A kalibrálás elrendezése (hődrót és fúvóka egymáshoz képesti helyzete)

A kalibráláshoz egy 50 mm² kör keresztmetszetű szabadsugarat előállító fúvókát használtunk. A kifúvó nyílásától 15-20 mm-re helyeztük el a hődrótot ügyelve, hogy a kifúvó nyílás középpontja és a hődrót mind vízszintesen és függőlegesen is egy vonalba essen vele, valamint a hődrót merőleges legyen az áramlásra. A kalibrálásnál egy már a Betz-manométerhez előkalibrált nyomástávadót használtunk. A mért pontokra a kalibrációs görbét a King's law szabály szerint illesztettük

$$E^2 = A + B \cdot u^n,$$

ahol az együtthatók sorba A = 1, B = 2,9, valamint a kitevő n = 0,5. [4.]

1.2.4 Lézer doppler velociméter

A tanszék által nem régiben beszerzett MELLES GRIOT cég által gyártott LA 300-as 2D-s ionlézerrel, FSA 3500/4000 jelfeldolgozó rendszerrel és a PDM 1000 foto detektorral rendelkező LDV berendezéssel történtek a mérések.

A két lézer sugár optikai beállításai a szétosztásuk előtt:

- hullámhossz: Channel (1) 514,5 nm és Channel (2) 488 nm,
- fókusztávolság mindkettőnél 363 mm, az átmérő 2,65 mm,

a ketté osztott lézer sugarak paraméterei:

- átmérő ugyanúgy 2,65 mm mindkettőnél,
- interferencia csíkok közötti távolság: Channel (1) 3,7441 μm, Channel (2) 3,5513 μm,
- a lézer sugár nyaka ahol a sugarak metszik egymást: Channel (1) 89,73 μm, Channel (2) 85,11 μm,
- Bragg cella frekvencia: 40 MHz,
- sebesség mérési határok: Channel (1) 3,74 29,95 m/s, Channel (2) 6,04 3,55 m/s.

A mérést a szárny szélességének a felétől 5mm-re végeztem, mert a szárnyfelület középvonalán nyomás kivezető nyílások vannak és ezek esetlegesen megzavarhatják a felület közeli méréseket. A szívott oldalon és a nyomban is mértem a következő pozíciókban -0,9115c; -0,8555c; -0,703c; -0,6c; -0,48c; -0,02c; 0,1c; 0,25c; 0,5c.



3. kép - RAF-6 szárnyprofil és a mérési pozíciók

A szárny szívott oldalán kettéosztottam a mérési tartományt az első a szárny felületétől a felületi görbületre merőlegesen 20 mm-ig tartott, a második pedig 20 mm-től a 70/100 mm-es magasságig. A mérési tartomány kettéosztására azért volt szükség, mert a szárny kitakarja az egyik sebesség komponens lézer sugarát, így a szárnyhoz közeli régióban a kellő mennyiségű burst begyűjtéséhez sok idő kell. Egyéb mérési beállítások: a szárny szívott oldalán a felületétől 20 mm-ig a sebesség méréséhez maximálisan összegyűjtött részecske száma 500, majd az ezt követő 20 – 70/100 mm-ig 30 000.

2. EREDMÉNYEK ÉS KIÉRTÉKELÉSÜK

2.1 Hődrótos mérés érzékenységének vizsgálata

A mérések során vizsgáltam a hődrót irányérzékenységét valamint az átlagolási idő és a mintavételezési frekvencia hatását a kapott eredményekre.

2.1.1 Irány érzékenység vizsgálata

A mérések során 1D-s hődrótot használtunk, ami a szélcsatorna hossztengelyével párhuzamos sebességről szolgáltat információkat. Mérés során fontos, hogy a hődrót merőleges legyen az őt érő áramlásra, ezt hajszál pontosan lehetetlen beállítani, ezért szükségesnek éreztük $\pm 5^{\circ}$ -os szög elfordításban is mérni az x/c=0,1-es pozícióban a sebesség profilt. Így képet kaphattunk, mennyire irányfüggő a mérés és ezzel becsülhetővé vált a hibája.

A kapott eredmények bíztatóak voltak. A mérések során a hődrót szögeltérése az áramlásra merőlegestől, ha $\pm 5^{\circ}$ belül van, nem befolyásolja mérvadóan a további mérések pontosságát. A dimenziótlanított sebesség maximális relatív hibája 3,5% alatt maradt mindkét irányú elforgatásnál, 2. *diagram.* A sebesség profil hiba sávval az 1. *diagramon* látható. A nyom kisebb abszolút hibával van terhelve, mint a szívott vagy a nyomott oldal.



1. diagram – Irányérzékenység vizsgálat, dimenziótlanított sebesség profil hibasávval az x/c=0,1-es pozícióban

A relatív hiba eloszlása a sebesség profilnál elég egyenletes volt a szívott oldalon -1 és 1% értékek között ingadozott, viszont kiugró értékeket kaptunk különösen a kilépő él magaságában. Valamint a nyomott oldalon pedig egy kis bizonytalanság volt tapasztalható körülbelül a 0,21 y/c- nél a pozítív tartományból áttért a negatívba, 2. diagram. Az is jól megfigyelhető, hogy a nyomban a -5° -os forgatásnál pozítív irányba tolódik el a relatív hiba csúcsa, míg a $+5^{\circ}$ -os szögnél a negatív irányba. A nyomott oldali jel alakjában viszont nem tapasztalható ez a szimmetria. Ennek az oknak kiderítésére további vizsgálatok szükségesek.



2. diagram - Irányérzékenység vizsgálat - dimenziótlanított sebesség relatívt hibája az x/c=0,1- es pozícióban

Az rms, az időben mért sebesség négyzetes középértékéről tájékoztat minket. Ennek abszolúrót hibája egy nagyságrendel nagyobb volt a sebesség abszolút hibájánál. A határrétegben az rms is kisebb hibával terhelt, mint a szívott vagy nyomott oldalon, 3-,4. diagram. A legnagyobb hibával terhelt rész az a turbulens-lamináris határátmeneti áramlásnál volt tapasztalható.



3. diagram - Irányérzékenység vizsgálat - rms hibasávval az x/c=0,1- es pozícióban a)



4. diagram - Irányérzékenység vizsgálat - rms hibasávval az x/c=0,1- es pozícióban b)

Az rms relatív hibája – hasonlóan, mint az abszolút – (5. *diagram*) a határrétegen belül a legkisebb 0% körüli, viszont az is jól kitűnik az eredményekből, hogy az $y/c=0,65\div0,75$ tartományban egy csúcs alakul ki, ez az a hely ahol a szívott oldalon a lamináris határréteg véget ér és innentől kezdődik a turbulens áramlás. Erről mind az abszolút mind a relatív hiba tanúskodik, 5. *diagram*.



5. diagram - Irányérzékenység vizsgálat - rms abszolút hibája az x/c=0,1- es pozícióban

2.1.2 Mintavételezési frekvencia

Az irány érzékenység után a mintavételezési frekvenciát vizsgáltuk ($f_m=300$, 1000, 4000, 6000, 10000, 16000 [Hz]). Az átlagolási időt 8 *s*-ra állítottuk be, így kellően elegendő adatmennyiségből tudott a program átlagolni (átlagolási adat mennyiség $n_{300}=2400$, $n_{1000}=8000$, $n_{4000}=32000$, $n_{6000}=48000$, $n_{10000}=80000$, $n_{16000}=128000$). Látható, hogy míg a 300 Hz-es mérésnél 2400, addig a 16000 Hz-es mérésnél 128000 adat ált rendelkezésünkre, ez több mint 50 szer töb, így valószínű, hogy ez a jel minőségére is hatással van.

A különböző frekvenciákon mért sebesség profilok elég jó egyezést mutattak, eltérések igazából a szívott oldalon és a nyomott oldalon voltak. Ezek a *16000 Hz*-es mérés, ami a szívott oldalon mutatott különbséget, valamint a *4000 Hz*-es mérés, ami pedig a nyomott oldalon volt bizonytalansággal jobban terhelve. A határrétegben a kilépő élnél az eltérések



pedig 0,01 értéken belül mozogtak, ezek a különbségek picik és sok minden befolyásolhatta őket.

6. diagram - Mintavételezési frekvencia vizsgálata - dimenziótlanított sebesség profil az x/c=0,1-es pozícióban

Az rms profilnál nagyobb eltérések mutatkoztak, mit a sebesség profilnál. Itt is a nagyobb különbségek a szívott valamint a nyomott oldalon voltak tapasztalhatóak. A legrosszabb eredményt itt is a 4000 Hz-es mérés produkálta különösen a nyomott oldalon. Ennek okának a feltárására további mérések szükségesek, 7.,8. diagram.



7. diagram - Mintavételezési frekvencia vizsgálata - rms profil az x/c=0,1-es pozícióban a)



8. diagram - Mintavételezési frekvencia vizsgálata - rms profil az x/c=0,1-es pozícióban b)

A további mérések során 6000 H_z -es mintavételezési frekvenciával fogunk dolgozni. Ez a frekvencia úgy lett kiválasztva, hogy kellően sok adatból átlagol a további FFT-s spektrum analízishez, valamint az egyes mérési pontok számítógép általi feldolgozási ideje is alacsonyabb.

2.1.3 Átlagolási idő

Az átlagolási idő vizsgálata során a különböző átlagolási idők különböző sebesség profiljai jól simultak egymásra, a legtöbb bizonytalansággal a *0,1 s*-os profil volt terhelve, *9.,10. diagram*.



9. diagram - Átlagolási idő - dimenziótlanított sebesség profil az x/c=0,1-es pozícióban a)



10. diagram - Átlagolási idő - dimenziótlanított sebesség profil az x/c=0,1-es pozícióban b)

Az rms profil vizsgálata során is a 0,1 s-os majd az 1 s-os jel tért el legjobban, viszont az 5 és 8 s-os jelek nagyon jó egyezést mutattak, 11.,12. diagram. A további mérésekhez ezért a mérési idő lerövidítése végett az 5 s-os átlagolási időt választottuk.



11. diagram - Átlagolási idő - rms profil az x/c=0,1-es pozícióban a)



12. diagram - Átlagolási idő - rms profil az x/c=0,1-es pozícióban b)

2.2 Lézer doppler velociméterrel kapott eredmények

A diplomatémám a lézer doppler velociméteres mérés előkészítése és megismerése volt. A mérések során a legtöbb probléma a helyes mérési beállítás megtalálásával akadt. A lézerrel az origó bemérése – szárny kilépő éle – valamint a pozícionálás – a szárny felületének megkeresése az adott pozícióban – volt a legnehezebb.

A mérési eredményeket egy az ANSYS-FLUENT-ben végzett régebbi LES szimuláció (LES_05_25, ahol az első szám $L_z=0,5$ a szárny szélességének a felét jelenti, és az $N_z=25$ pedig azt, hogy a szárny a szélessége mentén hány cellára van bontva) és a nyomban mért hődrótos eredményekhez hasonlítom.

2.3 Eredmények összevetése

2.3.1 Sebesség profil vizsgálata

A 13. diagramon a különböző pozíciókban (x/c) sebesség profilok láthatóak a szívott oldalon és a nyomban is. Megfigyelhető, hogy a nyomban való mérések és a LES eredményei jól simulnak egymásra. A szívott oldalon azonban nem volt ekkora szerencsénk. Itt a különböző pozíciókban a mért LDA-s eredmények nagy mértékben eltérnek a szimulációstól. A legnagyobb hiba mégis valószínű a rossz pozíció felvétel miatt lehetett. Így újabb mérésekre lesz szükségünk.



13. diagram - Eredmények összevetése - szárny körüli sebesség profilok az egyes pozíciókban

A nyomban megfigyelhető, hogy a hődrótos és az LDA-s eredmények jó egyezést mutatnak, míg a LES eredményei eltérnek tőlük, ez azért is lehetséges, mert ez egy régebbi futtatás és nem biztos, hogy megfelelőek voltak a beállítások, *14. diagram*.



14. diagram - Eredmények összevetése – sebesség profilok a nyomban

2.3.2 RMS-ek vizsgálata

Az rms eredményeinek összevetésénél már csak a nyomot vizsgáltam, mivel a szívott oldalon nem a kívánt pozícióba kaptunk meg az eredményeket. Itt is mint a sebeségprofilnál az LDA-s és a hődrótos eredmények eléggé hasonlóak voltak, az esetleges eltérésekre pedig a diploma 2 témámban szeretnék fényt deríteni, *15. diagram*.



15. diagram - Eredmények összevetése – rms profilok a nyomban

3. IRODALOMJEGYZÉK

- [1.] LAJOS, T. (2008) Az áramlástan alapjai, pp.244-245.
- [2.] ZANOUN, E. S. (2003) Answers to Some Open Questions in Wall-Bounded Laminar and Turbulent Shear Flows, pp.31-33.
- [3.] http://www.centennialofflight.gov/essay/Evolution_of_Technology/airfoils/Tech5.htm
- [4.] RÉGERT, T., NAGY, L., BALCZÓ, M., MOLNÁR, B. Investigation of the characteristic of turbulent boundary layer over an airfoil. In: Conference on Modelling Fluid Flow(CMFF'06) Budapest, Hungary, September 6-9, 2006

4. MELLÉKLET

- 4.1 Beállítások méréshez és kalibráláshoz nyomástávadó és hődrótos méréshez
- 4.1.1 Nyomástávadóhoz tartozó szoftveres beállítások

Program indítása

Valószínű a tanszék összes laborban lévő PC-jén az Asztalon megtalálható ez az Pressure&force ikon, amivel elindíthatjuk a mérő programot, ami egy LabWIEV alkalmazást:



4. ábra - Parancsikon

Az előugró ablakban a pressure&force_main.vi-re kattintva indul a szoftver. Kezelőfelülete a 2. *ábrán* látható. Számos beállítási lehetőség áll rendelkezésünkre, amik közül a legfontosabbak megismerhetőek a jegyzetből.

surexforce_v3.19		
ttings Scanivalve Traverse options Tools Help		
Start Pause Go to line >> 0 Ourrent line : 0	Single measurement Show actual channel data	Update env. data Atm. pressure [Pa] 0 Temperature [C] 0
surement settings Traverse program Measurement file Actual channel data Time	resolved data FFT	Status:
	Current measurement file settings	
Measurement time Measurement name Personnel	Header Time Stamp	1904.01.01. 01:00:00:.000
	Header comment	
VYYYMM/DD HLS	Measurement name	
	Barometric pressure [Pa] (0.000000
Header comment	Temperature [C]	0.000000
	Channel settings file	
	Terrenting generation file	
Sampling rate [Hz] () 1000	Read baremetric program at each measurement?	51
Read temperature at each measurement?	Read temperature at each measurement?	N
Sampling time [s]	Save time resolved data?	N
Use temperature correction? (hotwire)	Time resolved data directory	
Save time resolved data? Time resolved data format	Sampling rate [Hz]	0.00000
	Sampling time [s]	0.000000
E Signal filtering	Signal filtering	N
	Time data format	Binary
Time resolved data directory	Use temperature correction? (hotwire)	N
C (Documents and Sattings) aboy) coal Sattings)Term		
a c. bocuments and Settings cabor cocal Settings tremp		
Channel settings Iraverse program Apply settings		
urrent measurement file		
1		
Create FFT of measured signal 🔽		
Save file after each measurement		Pos. X [mm] 0.0
		Pos. Y [mm] 0.0
Time after traverse move [s] 🗍 3		Den 7 framel 0.00
Time after traverse move [s] 3		Pos. Z [mm] 0.0

5. ábra - A program alapfelülete

Méréshez szükséges beállítások lépésről-lépésre

Légköri nyomás és a hőmérséklet beállítása – Főmenü – Settings fül – Barometric pressure & temperature-ben lehetséges *3. ábra*.

ttings Scanivalve. Traverse options Tools Help				
Barometric pressure & temperature				
Linear transducer calibration		10		
1-D hotwire calibration	ngle measurement Show actual channel data	Update env.	data Atm. pressure [Pa]	0
Show advanced tab			Temperature [C]	0
Filter settings			reniperonare [o]	1
surement settings Traverse program Measurement file Actual channel data Time resolved	i data FFT		Status:	
		L.		
	Current measurement file settings			
Measurement time Measurement name Personnel	Header Time Stamp	1904.01.01.01	:00:00:.000	
	Header comment			
U YYYYMMDD	Measurement name			
	Barometric pressure [Pa]	0.000000		
Header comment	Temperature [C]	0.000000		
	Channel settings file			
	Personnel			
Read barometric pressure at each measurement? Sampling rate [Hz] / 1000	Traversing program file			
Read temperature at each measurement?	Read barometric pressure at each measurement?	N		
Semilinatine (s)	Read temperature at each measurement?	N		
Use temperature correction? (hotwire)	Save time resolved data?	N		
Fourier and the second states of the second states	Time resolved data directory	0.000000		
I Save time resolved data? Time resolved data format	Sampling rate [Hz]	0.000000		
Signal filtering	Signal Election	0.000000		
	Time data format	Riparu		
Time resolved data directory	Lice temperature correction? (botwire)	N		
	use temperature corrections (notwire)	10		
C:Documents and Settings/Labor/Local Settings/Temp		10		
	-	10		
Channel settings Traverse program Apply settings		3		
		10		
		1		
urrent measurement file				
Create FFT of measured signal 🔽				
			Pos. X [mm]	0
Save tile after each measurement			Pos V (mm)	ó
Time after traverse move [s]			. societiming	
			Pos. Z [mm]	U

6. ábra - Nyomás és hőmérséklet beállítása, a)

A *4. ábrán* látható ablak ugrik fel amibe, ha nincsen a mérésünknél nyomás és hőmérséklet szenzor, időben állandóan veszi a jelet, akkor a labor nagy szélcsatornájánál elhelyezett hőmérőről és barométerről vagy a számítógépről leolvassuk a szükséges információt, és így a programban mindkét opciónál a Manual-t bejelölve beírjuk az adatokat. Ez az első lépés és elég fontos, ha kihagyjuk, akkor a mérés során a program a számított adatokat nem fogja tudni kiszámítani.

📴 Barometer, thermomete	r settings	X
Enter the current values of p or thermometer. Click "Test o	ressure and temperature or select a datasocket link to query an online barometer channels" to see if the datasocket link works correctly.	
	pressure from datasocket is read in [mbar], and is multiplied by 100 in the program	·
Atmospheric pressure sour	CB	
Manual	Pressure [Pa]	
O Datasocket link	Barometer link dstp://152.66.21.35/setra470	
Manual	Temperature [C] 0 Test channel	
O Datasocket link	Thermometer dstp://magilla/gmh3000_T	
Datasocket link parameters		
Link quality (OK=0) timed	fout	
status code	source	

7. ábra - Nyomás és hőmérséklet beállítása, b)

Adatok kimentésének beállításai

A Time resolved data format (időfelbontásos adatformátum) beállításánál három lehetőségünk van (Binary, Waveform, Waveform spreadsheet). Én a mérés során a Waveform speardsheetet használtam. Az adatok időbeni kimentéséhez a kezdő felületen be kell jelölni a Save time resolved data kapcsolót. A program képes az időbeli jelet FFT segítségével a frekvencia tartományba átvinni, ha az alapfelületen a beállításoknál bejelöljük a Create FFT of meassured signal. Az így kapott jelet az FFT fül alatt tudjuk megnézni, és itt van lehetőségünk külön kimenteni is az adatokat. A mérések során szükséges mintavételezési frekvencia és mintavételezési idő is az alapfelületen állítható be a Sampling rate [Hz] és Sampling time [s].

ssure&force_v3.19						
ettings ocarivalve traverse options tools help						
Start Pause Go to line >> 🕴 D	Current line : 0	Sin	gle measurement Show actual channel data	Update env	data Atm. pressure (P Temperature [C]	a) 0
	_					
asurement settings Traverse program Measurement	file Actual channel data Time	e resolved	data FFT		Status:	
			Current measurement file settings			
Measurement time Measurement name	Personnel		Header Time Stamp	1904.01.01.0	1:00:00:.000	
// 00:00		121	Header comment	12		
VYYYMMDD E			Measurement name	10		
			Barometric pressure [Pa]	0.000000		
Header comment			Temperature [C]	0.000000		
			Channel settings file			
and the second			Personnel	2		
Read barometric pressure at each measurement?	Sampling rate [Hz]		Traversing program file			
Read temperature at each measurement?			Read barometric pressure at each measurement?	N		
The address of the contraction of the second s	Binary		Read temperature at each measurement?	N		
Use temperature correction? (hotwire)	Waveform		Save time resolved data?	N		
	🧳 🧳 Vaveform spreadsh	eet	Time resolved data directory			
I Save time resolved data? Time resolved data t	format 3		Sampling rate [Hz]	0.000000		
Signal filtering			Sampling time [s]	0.00000		
			Signal nitering	N .		
Time recolved data directory			Lice temperature correction? (betwire)	Dillidry		
The resolved data directory		Con 1	Ose cemperature corrections (notwire)	IN		
C Documents and Settings Labor Local Settings Temp				2		
Channel settings Traverse program	n Apply settings					
Current measurement file						
<u> </u>						
Create FFT of measured signal					Pos. X (mm)	0.0
Save file after each measurement					Dec. Million	2.4
Time after traverse move [s]					Pos. Y [mm]	0.0
nino direi ir dverse niove [s] 33					Pos, Z (mm)	0.0

8. *ábra – Alapbeállítások a)*

Az Actual channel data fül segítségével a mérés pillanatnyi értékét tudjuk nyomon követni *6. ábra*. Ki tudjuk választani az aktuális mérés során használni kívánt csatornákat és ezeket lehet például figyelni a mérés előtti beállításoknál, mivel ez az aktuális időbeli értéket mutatja.

Start Pause	Go to line >>	Current line :	Sir	igle measureme	nt Show	actual channel	data Updat	e env. data	Atm. pressure [Pa]	0
	Manual Res	Actual channel dat		and cord				Statu	remperatore [c]	10
arement settings	a ugram Measurement me		- Inne resolveu							
0	0	F	- 1.4							
	0	Г	- 1.3							
	0	F	- 1.2							
	0	F	- 1.1							
	0	T	- 0.9							
	0		- 0.8							
	0		eg - 0.7							
-	0	-	10 - 0.6							
- P			- 0.5							
Show actual channel:		_	- 0.4							
F_hor	-	•	- 0.3							
0			- 0.2							
			- 0.1							
Carge display it's	reparate willouw		- 0							
Sampl. rate (test) [H	tz] Sampi.time (test) [s]		0.1	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00 00:001	00:00

9. ábra - Alapbeállítások d) Actual chanel data

A Time resolved data fül alatti ablakban vizuálisan nyomon tudjuk követni a mért mennyiségek időbeni lefutását 7. *ábra*.



10. ábra - Alapbeállítások b) Time resolved data

Az FFT fül alatt pedig a mért jelek FFT transzformáltját láthatjuk és itt van lehetőség az FFThez szükséges beállítások megadására valamint ezeket az adatokat kimenteni is itt tudjuk.



11. ábra - Alapbeállítások c) FFT

Csatornák beállításai

A kezdő felületen a Channel settings... fülre kattintva előugrik az 9. *ábrán* látható ablak. A DAQ Channel name lehetőséget ad beállítani azt a csatornát ahová helyeztük a nyomástávadó adatkábelét az adat gyűjtőkártyába. A beállításnál figyelni kell arra, hogy ami az adat gyűjtőkártyán a 0-val jelzett csatorna az a szoftverbe az 1-es. Tehát 1-el el van tolva az szoftveres csatornák az adat gyűjtő kártyáéhoz képest. A nyomástávadóhoz a p1... p7 jelű csatornák tartoznak a szoftverben.



12. ábra - Csatorna beállítások a)

Aztán be kell állítanunk az adott csatornán a mért fizikai mennyiséghez a megfelelő mértékegységet, amit a Channel type-ban tehetünk meg. Mivel a nyomástávadóval a nyomást mérem ezért ebben az esetben a Pressure (nyomás) kell. Megjegyzés: valamint, ha hozzá adom még egyszer ugyanazt a csatornát a listához akkor lehetőségem van pl. szoftveresen kiszámolni a nyomásból a sebességet ez a Velocity (from pressure) beállításával lehetséges (sebesség nyomásból).

Szükségünk van a csatorna beállításnál a kalibrációs fájlra is, ami, ha nincsen, akkor magunknak kell csinálni, ezt a későbbiekben leírom, hogyan is kell. Tehát a kalibrációs fájlt a Calibration file fülnél kell beolvasni. Ezeket a beállításokat tetszőleges néven ki lehet menteni a lényeg, hogy tudjuk melyik az a fájl, amit így a későbbiekben fel tudunk használni.

Kalibrálás

A kalibrálás a főmenübe a Settings fül alatt a Linear transducer calibration-ra kattintva lehetséges. Rákattintunk a New Calibration fülre. Betöltjük a használni kívánt csatornákat a Channel list editor-ba, a DAQ Channel Name alatt választjuk ki a használni kívánt cstornát, és az Add gombra kattintva hozzá adjuk.

A kalibrálást Boltzman-mikromanométerrel végeztem és fecskendővel biztosítottam a nyomást hozzá. Ügyelnünk kell a nyomástávadó mérési tartományára, nehogy nagyobb nyomást engedjünk rá mint amire tervezték. Ha beállítottuk a megfelelő nyomás értéket, majd indítunk egy mérést a Meassure gombra kattintva és utána vagy előtte leolvassuk a manométer állását. Beírjuk a manométer értékét a Reference-be és az Add reference value gombbal a megfelelő nyomást hozzá is adtuk a feszültség értékhez. Kb. 15-30 mérési pont szükséges, hogy kellően pontos kalibrálási görbét illesszünk a kapott mérési pontokra *10. ábra.*



13. ábra - Kalibrálás a)

A Graph alsó fülre majd a Redraw gombra kattintva megrajzolja a program a lineáris kalibrációs görbét. Ezt a Save to file segítségével kimentjük. Tanácsos másolatot készíteni a kalibrációs fájlról, hogy a nullázásnál ne az eredetit használjuk, mert felülírja a fájlt.



14. ábra - Kalibrálás b)

Nullázás

A nullázásnál is hasonlóképen járunk el, mint a kalibrálásnál. Be kell tölteni a már meglévő kalibrációs fájlt vagy fájlokat. Majd mérni kell, úgy hogy a nyomástávadó két kivezetése között ne legyen nyomáskülönbség. Elindítjuk a mérést. A program kiírja a kapott értéket voltban, majd a Zero channels with selected line-nal nullát rendelünk a kapott értékhez. Ellenőrzés képpen kirajzoltatjuk a Graph fülnél az eltolt görbét és elmentjük lehetőleg más néven, mint az eredeti kalibráviós fájlt. A Channels settings-nél ezeket a nullázott kalibrációs fájlokat kell betölteni a Calibration file-ba, ahogy az előző pontban már írtam.

Traverz beállításai

Traverz a mérésekhez nem feltétlenül szükséges, de ha kell használni, akkor ez az egység felelős a prandtl-cső/hődrót mozgatásáért. A traverz beállítása a főmenüben a Traverse options fülre katintva felugró ablakban lehetséges. Be kell állítanunk a traverz mozgatóegységeinek fő paramétereit. Ezek a Stepmotor speed – velocity [step/sec], Stepmotor steps/mm - steps/mm, Axis length - L [mm]. Ez a három fő adat a traverzek motorral átellenes oldalán egy sárga bilétán vannak feltüntetve. Ezekből az adatokból egyébként a lépés finomságot is ki lehet számolni. Ha beállítottuk ezeket az adatokat, akkor érdemes kimenteni ezt a fájlt is, *12. ábra*.

essure&force_v3.19		-
securitys ocarrivative traverse options 100	× nah	
Start Pause Go to line:	Current line: O Current line: O	
	Current measurement file settings	
Measurement time Measuremen	name Personnel Header Time Stamp. 1904.01.01.01:00:00:.000	_
	111 4.x controller	
	0	
		÷
	Isel UI 4.x program	
Read barometric pressure at eac	for IT 116, C10-C motion controllers	_
Read temperature at each measu		
Use temperature correction? (hol	Load settings file Save as a copy Save settings file as	
Save time resolved data?		_
	Current settings tile. Sc. Documents and Settings/Labor/Local Settings/Temptraverse.set	
i Signai mening	Stemator sneed Stemator stepsimp Axis length	
Time resolved data directory		_
C:\Documents and Settings\Labo	Velocity A [steps/sec] 3000 steps/min A 3/160 CA (mini) 3/40	
	Velocity Y [steps/sec] 3000 steps/mm Y 🗍 100 Ly [mm] 🗍 660	_
Channel settings	Velocity Z [steps/sec] 3000 steps/mm Z 3160 Lz [mm] 3600	_
	log path	
Current measurement file	🖁 C:Documents and Settings'Labor'Local Settings'Temptraverse.log	
3	Anniv traverse settings	
Create FFI of measured signal	Pos. X [nm]	0.00
Save file after each measurement	Settings Initialize Coordinate system Move Automatic Log settings cluster Exit Pos. Y Immi	0.00
Time after traverse move [s]	status 🖉 code 40 source: Help Pos 7 (mm)	0.00
Arealm21 for drag coefficients	TOS 2 (mil)	
·····		

15. ábra - Traverz beállítások a)

Ezek után inicializálnunk kell. Beállítjuk az X (1-D), X-Y (2-D), X-Y-Z (3-D) tengelyek közül melyikeket kívánjuk használni és inicializálni, ugyanis nem minden esetben szükséges a mozgató összes tengelyét használni illetve lehet, hogy kevesebb traverzből van összerakva a mozgató. Majd az Initialize gomb után a Find reference gombra kattintva és a felugró ablakot le OK-ézva beáll a mozgó egység a traverz abszolút nullájába.

🔁 Isel UI 4.x controller
COM Port Baud rate 1 9600 Controller-Nr. 0 Initialize Reference STOP
Interpolation plane XZ Set interpolation plane
or: Skip start procedure
Settings Initialize Coordinate system Move Automatic Log settings cluster Exit status # code d0 source: Help

16. ábra - Traverz beállítások b)

Megjegyzés: Vigyázni kell, mert nem mindegy, hogy a tanszék által készített kábelek közül melyik kábellel csatlakoztatjuk. A fordított bekötésűnél a motorral átellenes oldal lesz a nulla, a sima bekötésűnél pedig a motor felé lesz. Ezek a vezetékek nagyon sérülékenyek vigyázni kell rájuk. Valamint a referencia pont beállítása előtt mindenféleképpen győződjünk meg róla, hogy semmilyen akadályba nem fog beleütközni a traverzünk, ezzel bármit is tönkre téve. A nullapont megtalálása után a Coordinate system fülre kattintva beállítjuk custom(software) opciót, 14. ábra.

select coordinate system:	Limits —		
/ Ul 4 x (hardware)	axis1 min	axis2 min	axis3 min
custom(software)	0.00	0.00	0.00
	axis1 max	axis2 max	axis3 max
	830.00	\$300.00	0.00
Software zero shift	1.	coord system	function
Let the actual position be		x(custom) =	A * x + B
× [mm] V [mm] Z [mm]		A (x)	8 (x)
0.00 0.00 0.00		9 1.00	0.00
		A (y)	B (y)
software zero shifting		0 1.00	(0.00
Csak akkor megy, ha a régi koordináta-		A (z)	B (z)
rendszer hardveres volt.		31.00	0.00
		Set n	ew coordinate sys
		-	

17. ábra - Traverz beállítások c)

Ezek után a Move fülre kattintva bárhová be tudjuk állítani manuálisan is a traverzet. Itt van lehetőség a méréshez szükséges mérőpontok felvételére és kimentésére. Ha sok mérési pont és pontosan tudjuk, hol akarunk mérni, akkor érdemes az egyik biztos mérő pontot felvenni a

Save gombbal kimenteni, majd ezt a fájlt Excel-be szerkeszteni tovább a traverse fájlt. Ezt ugyanebbe a ".pts" formátumba kimenteni és a program alapfelületén a Trvarse program segítségével beolvasni, *15.ábra*.

	hardwar	e coordinate	syste	m		0.20	small step[mm
Pos. X [m	nm] Pos. Y [r	nm] Pos. Z [mm]		Ask position		5.00	large step[mm
0.00	0.00	() 0.00 (Move (abs)		Z- 🌑	Steppe
0.00	0.00	() (0.00	0	Move (rel)			
				Store		Z+	γ+ 3
				Delete		EF II	x +
-				Move to			S.
	c			Load	s	tepper works alwa	ays 🗸 🎺
ļ		× 1		Save	l li	n hardware system	1
				e deverte	1	anthere also has	

18. ábra - Traverz beállítások e)

A megfelelő traverz fájl ellenőrzésére az alapfelületen a Traverse program fülre kattintva van lehetőségünk.

Megjegyzés: minden beállítás változtatás után az alapfelületen kattintsunk az Apply settingsre, mert így lesznek érvényesek a módosításaink. Ellenőrzésképpen, ha tényleg meg akarunk győződni arról, hogy a beállításainkat használja a program, az alapfelületen a Current meassurement file settings jobb oldali felületen tudjuk

Az alap beállításokkal végeztünk már csak el kell menteni a mérést. Mentésnél meg kell adni melyik mappába kívánjuk menteni és milyen néven a mérésünket. Fontos, hogy az új mérést más néven mentsük, mert különben felülírhatja az előzőt. Ezek után kezdődhet a mérés, hődrótos mérésnél, is ezeken a főbb beállítási pontokon kell sorba menni ezért csak a azokat a beállításokat írom le a továbbiakban amik cak a hődrótos mérésnél szükségesek.

4.1.2 1 D-s Hődrótos mérés beállításai

A hődrótos mérésnél is hasonlóan kell beállítani a szoftvert, mint a nyomástávadós méréshez. A hődrótos mérés nagyon érzékeny a hőmérsékletváltozásra. Ezért a mérések között figyelni kell és abban az esetben szükséges újra kalibrálni, ha a hőmérséklet 2 °C-nál többet változik két mérés között.

Hődrót kalibrációja

A főmenüben a Settings fül alatt az 1-D hotwire calibration...-ra kattintva a 16. ábrán látható ablak ugrik fel.

CONTRACTOR CONTRACTOR		YYYYMMDD	
Open file	Reference transducer channel	Reference transducer calibra	tion file
w calibration	r%	8	
Save file	Channel name Cal. u	nit Slope Zero M (ean Error Max error Min voltage Max voltage 0.0000 (2) 0.0000 (2) 0.0000 (2) 0.0000
nd calibration	Transducer ID Calibr	ation Date&Time Comment 0:00.000	
	Calibrator settings	9.81	Save transducer calibration Pressure and temperature settings
e tion	Calibrator inlet cross section [m Calibrator outlet cross section] K (calibration constant for winc Wind tunnel calibration	imm2] (11309.7 imm2) (50 itunnel) (1.0000	Barometric pressure [Pa] 100000 Temperature [°C] 0 ✓ use temperature correction during calibration
Hotwir Salibra	Wire settings	slibrator cross sections	Configure p0, T0 Update
	Wire channel 36 Wire ID Overheat ratio [-] 3	Cold resistance [ohm] 4.215 T_ambient [C] 21 1.8 Alfa [%/K] 0.3	Wire hot resistance [ohm] 7.587 Wire hot temperature [°C] 266.7

19. ábra - Hődrót kalibráció a)

Itt elsőként meg kell adni, hogy mihez kalibrálom a hődrótot, ki kell választani a csatornáját (Reference transducer channel), majd a kalibrációs fájlját kell megadni (Reference transducer calibration file)*16. ábra*.

A következő lépésben még mindig eben az ablakban meg kell adnunk a kalibráló fúvóka keresztmetszetének területét (Set calibration cross section – Set calibrator outlet cross-section [mm²])

Hasonlóan, mint a nyomástávadós mérésnél itt is ugyanúgy kell be állítani az atmoszférikus nyomást és a hőmérsékletet, amit a Configure p0, T0 gombra kattintva tehetünk meg.

Ezek után, megadjuk a Wire settings ablakban a *16. ábrán* láthatóan a hődrót típusát, ami p11 és a környezeti hőmérsékletet itt is be kell állítani. Valamint szükség van még a hődrót hidegellenállására is.

A hidegellenállást a 17. ábrán látható DISA TYPE 55M01 készülék segítségével mérjük meg, valamint a mérés során a hődrótot is ez az egység szabályozza. A készüléket a hátul lévő fekete kapcsolójával bekapcsoljuk, majd a FUNCTION tekerhető gombot a RES. MEAS. állásba kapcsoljuk. A jobb felső négy gombbal az ellenállás értékét addig állítgatjuk, míg a bal felső sarokban lévő mutatós kijelzőn a 0 a legközelebb nem lesz a piros jelzéshez (ami középen a műanyagburkolaton található), (nagyságrendileg a hidegellenállás 4 Ω körül változik a hőmérséklettől és egyéb tényezőktől függően. Az ellenállást század pontossággal lehet beállítani. Ezt az értéket beütjük a LabWIEV programba, ami kiszámítja nekünk, a túlfűtési arányból a felfűtött szál ellenállását. Ezt a 17. ábrán látható készüléken az Stanby állásban beállítjuk. Majd a mérést az Operate állásban kezdhetjük meg.



20. ábra - Hődrót kalibráció b)

A beállítások megvannak a programban, de a kalibráció előtt még a fúvóka nyomástartó tartáját a tanszéki kompresszor segítségével 5 bar-ig felkomprimáljuk (*18. ábra* (nyomástartó), *19. ábra* (kompresszor)). A nyomástartó feltöltése a Primary pressure kapcsolóval történik, amit a higher állás felé kell nyomni. Majd, ha megvan a kellő nyomás akkor a flow gomb állításával lehet a fúvókán keresztül kiengedett a levegő sebességét szbályozni.



21. ábra - Hődrót kalibráció c)



22. ábra - Hődrót kalibráció d)

A hődrót kalibrációja általában egy előre már kalibrált nyomástávadó segítségével történik, érdemes a nyomástávadót és a kalibrációs görbéjét ellenőrizni.

A kalibrációnál a Calibration fül alatt a minimális és a maximális sebességet is be tudjuk állítani és azt is hogy ezt a differenciát hány lépésben hidalja át, tehát megtudjuk adni a mérési tartomány és azt, hogy a kalibrációs görbénk, hány pontot tartalmazzon. Valamint azt is megadhatjuk, hogy a min és a max közötti differencia lineárisan vagy log szabály alapján legyen felosztva, 20. ábra.

mode	Calibration velocities	Velocity setup	Ref. voltage	pressure	velocity	CTA voltage	Temp.[C]	CTA velocity
Open file	v_min [m/s]	Show actual velocity						
	v_max [m/s]	Actual ref. velocity [m/s]						
Source file	steps	0.0						
bave file	dishukian.	Measurement						
End calibration	√ linear	Sampling frequency [Hz]						
	2.0 A	Sampling time [sec]						
	2.8 3.3 3.9	Measure						
	4.7 5.5							
	7.8	Others						
e ition	10.9 12.9 15.3	Zero transducer with selected line						
libra I	13.3 18.1 21.4	Delete line(s)						<u></u>
A X S	25.4 30.1 35.6	Manual reference input				_		
3	42.2 50.0	pressure refe c velocity	rence pressur	re [Pa]	0.000			
		I rea	a ence velocity	Innel 9	0.000		Add ref	erence value

23. ábra - Hődrót kalibráció e)

Először mérnünk kell egy nulla sebességet a fúvóka elindítása előtt, majd az így kapott feszültségértékhez a Zero transducer with selected the gombbal, hozzá rendeljük a 0 m/s sebességet. A továbbiakban ajánlott nagyobb sebességtől a kisebb felé menni a kalibráció során.

A kalibrációt követően miután meg van az összes pont a Curve fitting fülre kattintva a mért pontokra illesztjük a kalibrációs görbét és elmentjük azt a Save file... gomb segítségével.

A hődrót kalibrációját követően a méréshez szükséges beállításokat hasonlóan kell elvégezni mint a nyomástávadós mérésnél.

Ha minden paramétert beállítottunk és az alap felületen lévő Apply settings gombbal elfogadtattunk, akkor ezek után jöhet a mérés, amit a Start gombra kattintva tudunk indítani és a Meassurement file alatt tudunk nyomon követni.

4.1.3 NPL állvány

Az NPL szélcsatornában történő hődrótos és LDA-s mérések során a pozícionálási nehézségek és más méréseket megkönnyítendően, felmerült, hogy a mérőtér köré kívülről egy a szélcsatornától független állványzat építése, 24. ábra. Ez nem csak a hődrótos és az LDA-s, de egyéb mérésekkel is kompatibilis lehet, és megkönnyítheti azok folyamatát, illetve a mérőtér egyszerűbb elérését teszi lehetővé.

Az NPL szélcsatorna 10 ± 0.5 - m/s-os sebességű áramlásnál berezonál. Ezért, ha mérések állványzata fizikailag érintkezik a szélcsatornával, akár a mérés eredményeit is befolyásolhatja a rezgés. A csatornától való függetlenség ezért is olyan fontos.

A dokumentum tartalmazza az összeállítási rajzot valamint az alkatrész rajzokat is.

Az állvány szabványos elemekből készült el, részben a Bosch cég által gyártott profilos sínek, összekötőelemek és 45×45-ös zártszelvényből lett megtervezve.

Db	Név	Méret	Megjegyzés	Cikk szám
4	Lábak	45×45×1700	zártszelvény	
2	Keret 1	45×60×1100_N10	Bosch profil	3 842 990 570
2	Keret 2	45×60×1000_N10	Bosch profil	3 842 990 570
1	Keret 3	45×60×910_N10	Bosch profil	3 842 990 570
2	Merevítő 1	45×45×890	zártszelvény	
2	Merevítő 2	45×45×1080	zártszelvény	
8	Kis derékszög	60×60×57_N10	Bosch	3 842 523 553
8	Nagy derékszög	45×45×90_N10	Bosch	3 842 523 570
8	Szorító pofa 1	72×132×6	lézerrel vágott lemez	
8	Szorító pofa 2	72×72×6	lézerrel vágott lemez	
4	Láb záró rész	45×45×6	lézerrel vágott lemez	
4	Állítható lábak	M8×65	Bosch	3 842 502 257
48	T-bolt HS10-M8x20	M8x20	Bosch	3 842 528 715

Darabjegyzék:



24. ábra – NPL állvány a valóságban







Berkó Balázs	uyartmany:		Meret- arány:	BME Áramlástan
Dátum:	Megnevezés:	⊐ 1 2	M 1:2	Tanszék
2011.11.06.		a I, Z	Vet.mód.	Rajzszám:
Ellenörizte:	Anyag:	l'ömeg:	$\square \oplus$	NPL_004